

CHECKLISTE

ROBOTERVERFAHRACHSE

Kundendaten		
Kundennummer	Telefonnummer	
Firma	E-Mail	
Ansprechpartner		
Projektdaten		
Bearbeiter	Datum	
Stückzahl	Gewünschter Termin	
Stückzahl p. a.		
Beschreibung der Anwendung		
Angehängte Darstellung	Skizze	3D-Modell

Technische Daten				
Roboterhersteller				
Anzahl der Laufwagen	1	Hub [mm]		
	2	Hub [mm]		
Roboterbaureihe				
Gesamtgewicht auf Laufwagen 1 [kg]				
Gesamtgewicht auf Laufwagen 2 [kg]				
RoboterAusrichtung*				
auf Laufwagen 1	0 °	90 °	180 °	270 °
auf Laufwagen 2	0 °	90 °	180 °	270 °
Ausführung der Energiekette	offen (Standard)		geschlossen	
Anordnung der Energiekette*	links	mittig	rechts	
Passend für Motorhersteller	Siemens (Standard)			
	Sonstige			
Bodenbefestigung	verschraubt (Standard)		verschweißt	
Beschleunigung [m/s²]				
Geschwindigkeit [m/s]				
Zusätzliche Kraft [N]	Ja			

Umgebung			
Betriebstemperatur [°C]			
sauber	leicht verschmutzt	verschmutzt	

Ausstattung	
	Schmierung
	Sensor für Endlagenkontrolle
	Wunschfarbe
	Positionserhalt über Klemmelement
	Sonstiges

* siehe Abbildung

