2-BACKEN-PARALLELGREIFER

SERIE GEH6000

► PRODUKTVORTEILE



"Der Leistungsstarke"

▶ 60% leistungsstärker als Vergleichsprodukte

Die Gewichts- und Kraftoptimierung senkt die Kosten Ihrer Anwendung, da alle Komponenten kleiner dimensioniert werden können

Servoantrieb

Positions-, Geschwindigkeits- oder Kraftregelung in Kombination mit einer mechanischen Selbsthemmung garantieren Ihnen höchste Funktionalität

Multibus

Seien Sie flexibel: Ob CANopen, DeviceNet oder PROFI-BUS - Sie entscheiden, was mit Ihrem System am besten harmoniert

▶ DAS PASSENDE PRODUKT FÜR IHRE ANWENDUNG

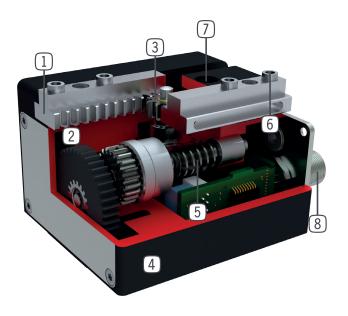


Unsere Produkte lieben die Herausforderung!

Extreme Bedingungen, an jedem Ort der Welt - unsere praxisbewährten Komponenten und Systeme ermöglichen Ihnen grenzenlose Möglichkeiten: Finden Sie das passende Produkt für Ihren speziellen Einsatz: www.zimmer-group.de



NUTZEN IM DETAIL



- 1 präzise T-Nutenführung
 - Hohe Kräfte- und Momentenaufnahme
- 2 Antrieb
 - DC-Motor mit Encoder
- 3 Ritzel-Zahnstangengetriebe
 - synchronisierte Bewegung der Greiferbacken
 - hohe Kraftübertragung
- 4 Robustes, leichtes Gehäuse
 - hartbeschichtete Aluminiumlegierung
- 5 Schrägzahnrad Schneckengetriebe - Selbsthemmung bei Stromabfall
- 6 Abnehmbare Zentrierhülse
 - schnelle und kostengünstige Positionierung der Greifbacken
- 7 Befestigung und Positionierung
 - alternativ an mehreren Seiten für eine individuelle Montage
- 8 Energiezuführung
 - standardisierter Anschlussstecker

► SERIENMERKMALE



| Anzahl Baugrößen | 2 |
|------------------|-----------------|
| Hub pro Backe | 30 mm - 80 mm |
| Haltekraft | 1000 N - 2000 N |
| Gewicht | 0,7 kg - 2,6 kg |
| AP Klasse | 3 |
| | |



5 Mio. wartungsfreie Zyklen (max.)



Integrierte Abfrage



IP40



Mechanische Selbsthemmung



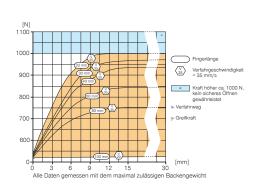
Sperrluft

2-BACKEN-PARALLELGREIFER **BAUGRÖSSE GEH6030**

▶ PRODUKTSPEZIFIKATIONEN



Greifkraftdiagramm



Kräfte und Momente

Zeigt statische Kräfte und Momente, die zusätzlich zur Greifkraft wirken können.



| 0 |
|---|
| |

► IM LIEFERUMFANG ENTHALTEN

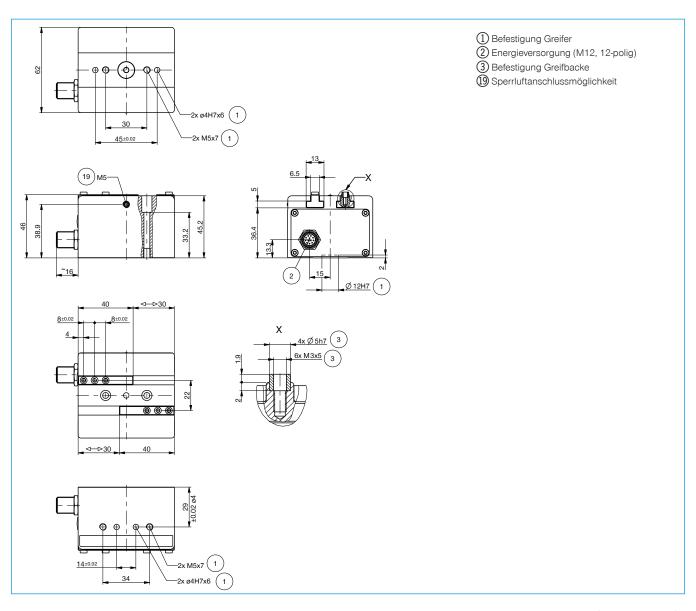


Zentrierhülse

DST40400

> ZUBEHÖREMPFEHLUNG SIEHE SEITE PL

| | ► Technische Daten |
|---|-----------------------------------|
| Bestell-Nr. | GEH6030 |
| Antrieb | DC-Motor m. Encoder |
| Hub pro Backe, regelbar [mm] | 30 |
| Haltekraft max. [N] | 1000 |
| Kraftübertragung | Schrägzahnrad / Schneckengetriebe |
| zulassige Masse pro Greifbacke max. [kg] | 0,3 |
| Verfahrgeschwindigkeit Kraftbetrieb max. [mm/s] | 35 |
| Verfahrgeschwindigkeit Positionierbetrieb max. [mm/s] | 55 |
| Wiederholgenauigkeit +/- [mm] | 0,1 |
| Betriebstemperatur min. [°C] | 5 |
| Betriebstemperatur max. [°C] | +80 |
| Schutzart nach IEC 60529 | IP40 |
| Gewicht [kg] | 0,7 |



2-BACKEN-PARALLELGREIFER

SERIE GEH6000 ZUBEHÖR



| Bestell-Nr. | CSTE00033 | CSTE00292 |
|--------------------------|------------------|--------------------|
| Ansteuerung | Profibus | CANopen, DeviceNet |
| Schutzart nach IEC 60529 | IP65 | IP65 |
| Busabschlusswiderstand | integriert | integriert |
| Anschlussart | konfektionierbar | konfektionierbar |



| Bestell-Nr. | CSTE00044 | CSTE00293 |
|--------------------------|----------------------------------|----------------------------------|
| Ansteuerung | Profibus | CANopen, DeviceNet |
| Schutzart nach IEC 60529 | IP65 | IP65 |
| Busabschlusswiderstand | muss extern angeschlossen werden | muss extern angeschlossen werden |
| Anschlussart | 5-poliger Stecker / Buchse | 5-poliger Stecker / Buchse |



| Bestell-Nr. | CLTG00065 |
|----------------|---|
| Verwendungsart | Programmierkabel, zur Parametrierung und Inbetriebnahme |
| Kabellänge [m] | 2,5 |



| Bestell-Nr. | CLTG00117 | CLTG00057 | CLTG00118 |
|----------------|---|---|---|
| Verwendungsart | Versorgungskabel, zum Anschluss der Last- und Logikversorgung | Versorgungskabel, zum Anschluss der Last- und Logikversorgung | Versorgungskabel, zum Anschluss der Last- und Logikversorgung |
| Kabellänge [m] | 2,5 | 5 | 10 |



| Bestell-Nr. | CLTG00119 | CLTG00060 | CLTG00120 |
|----------------|---|---|---|
| | Motorkabel, zur Verbin- dung von Motor und Controller | Motorkabel, zur Verbindung von Motor und Controller | Motorkabel, zur Verbindung von Motor und Controller |
| Kabellänge [m] | 2,5 | 5 | 10 |



| Bestell-Nr. | CLTG00121 |
|----------------------------|--------------------------------------|
| Verwendungsart | Befestigung für Motorcontroller CREG |
| Verpackungseinheit [Stück] | 2 |

| Encodereingang | Bestell-Nr. | CREG00018 | CREG00019 | CREG00020 |
|--|-------------------------------------|-------------------|-------------------|---|
| RS485 / RS422, A/B Signal mit Indeximpuls Indexi | Allgemeine Daten | | | |
| Indeximpuls | Lagegeber | Encoder | Encoder | Encoder |
| Grafik-LCD-Display Grafik-LCD-Display Grafik-LCD-Display Grafik-LCD-Display | Encodereingang | , , , | , , , | , , , |
| Ansteuerung Ansteuerung Kommunikationsprofil Step 7 DS301, DSP402 Device Type 0Ch Daternate [Mbit/s] 12 1 1 0,5 Befestigungart Hutschiene, Wand- oder Flächenhalter halter Gewicht [kg] 0,6 0,6 0,6 0,6 Belektrische Daten Allegmein Nennleistung [W] 75 Parametrierschnittstelle Lastversorgung Nennspannung Lastversorgung [V DC] Nennstrom Lastversorgung [A] Spitzenstrom Lastversorgung [A] Spitzenstrom Logikversorgung [A] Nennspannung Logikversorgung [A] Nennspannung Logikversorgung [A] Spitzenstrom Logikversorgung [A] D,1 D,3 D,8 Detriebs und Umweltbedingungen Profibus DP CANopen Device Type 0Ch DS301, DSP402 Device Type 0Ch Ds402, DS402 Device Type 0Ch Ds402 Device Type 0Ch Ds402 Device Type 0Ch Ds402 Ds40 | Display | | • | Interface mit Volltextanzeige über Grafik-LCD-Display |
| Step 7 DS301, DSP402 Device Type 0Ch | Bedienelemente | 4 Tasten | 4 Tasten | 4 Tasten |
| Datenrate [Mbit/s] 12 | Ansteuerung | Profibus DP | CANopen | DeviceNet |
| Hutschiene, Wand- oder Flächenhalter halter | Kommunikationsprofil | Step 7 | DS301, DSP402 | Device Type 0Ch |
| halter halter halter halter halter halter | Datenrate [Mbit/s] | 12 | 1 | 0,5 |
| Elektrische Daten Allgemein Nennleistung [W] 75 75 75 Parametrierschnittstelle RS232 / 9600 Baud RS232 / 9600 Baud RS232 / 9600 Baud Lastversorgung Nennspannung Lastversorgung [V DC] 24 +/- 10% 24 +/- 10% 24 +/- 10% Nennstrom Lastversorgung [A] 3 4 4 1 0 1 1 1 1 <td>Befestigungart</td> <td>*</td> <td>•</td> <td>Hutschiene, Wand- oder Flächenhalter</td> | Befestigungart | * | • | Hutschiene, Wand- oder Flächenhalter |
| Aligemein Nennleistung [W] 75 75 75 75 75 75 75 7 | Gewicht [kg] | 0,6 | 0,6 | 0,6 |
| Nennleistung [W] 75 75 75 75 75 75 75 7 | Elektrische Daten | | | |
| Parametrierschnittstelle RS23 / 9600 Baud RS24 / 9600 Ba | Allgemein | | | |
| September Sept | Nennleistung [W] | 75 | 75 | 75 |
| Nennspannung Lastversorgung [V DC] 24 +/- 10% 24 +/- 10% 24 +/- 10% Nennstrom Lastversorgung [A] 3 3 3 Spitzenstrom Lastversorgung [A] 5 5 5 Logikversorgung Nennspannung Logikversorgung [V DC] 24 +/- 10% 24 +/- 10% 24 +/- 10% Nennstrom Logikversorgung [A] 0,1 0,1 0,1 0,1 Spitzenstrom Logikversorgung [A] 0,8 0,8 0,8 Betriebs- und Umweltbedingungen Ja Ja Ja 2t Überwachung Ja Ja Ja Spannungsausfalldetektion Ja Ja Ja Spannungsausfalldetektion Ja Ja Ja Schleppfehlerüberwachung Ja Ja Ja </td <td>Parametrierschnittstelle</td> <td>RS232 / 9600 Baud</td> <td>RS232 / 9600 Baud</td> <td>RS232 / 9600 Baud</td> | Parametrierschnittstelle | RS232 / 9600 Baud | RS232 / 9600 Baud | RS232 / 9600 Baud |
| Nennstrom Lastversorgung [A] 3 3 3 3 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 | Lastversorgung | | | |
| Spitzenstrom Lastversorgung [A] 5 5 5 5 Logikversorgung Nennspannung Logikversorgung [V DC] 24 +/- 10% 24 +/- 10% 24 +/- 10% Nennstrom Logikversorgung [A] 0,1 0,1 0,1 0,1 Spitzenstrom Logikversorgung [A] 0,8 0,8 0,8 Betriebs- und Umweltbedingungen Pt Überwachung Ja Ja Ja Ja Stromüberwachung Ja Ja Ja Ja Schleppfehlerüberwachung Ja | Nennspannung Lastversorgung [V DC] | 24 +/- 10% | 24 +/- 10% | 24 +/- 10% |
| Logikversorgung Nennspannung Logikversorgung [V DC] 24 +/- 10% 24 +/- 10% 24 +/- 10% Nennstrom Logikversorgung [A] 0,1 0,1 0,1 Spitzenstrom Logikversorgung [A] 0,8 0,8 0,8 Betriebs- und Umweltbedingungen 2t Überwachung Ja Ja Ja Ja Stromüberwachung Ja Ja Ja Ja Spannungsausfalldetektion Ja Ja Ja Schleppfehlerüberwachung Ja Ja Ja | Nennstrom Lastversorgung [A] | 3 | 3 | 3 |
| Nennspannung Logikversorgung [V DC] 24 +/- 10% 24 +/- 10% 24 +/- 10% Nennstrom Logikversorgung [A] 0,1 0,1 0,1 Spitzenstrom Logikversorgung [A] 0,8 0,8 0,8 Betriebs- und Umweltbedingungen 0.8 0.8 0.8 Et Überwachung Ja Ja Ja Stromüberwachung Ja Ja Ja Spannungsausfalldetektion Ja Ja Ja Schleppfehlerüberwachung Ja Ja Ja Schleppfehlerüberwachung Ja Ja Ja Betriebstemperatur [°C] 0 +40 0 +40 0 +40 | Spitzenstrom Lastversorgung [A] | 5 | 5 | 5 |
| Nennstrom Logikversorgung [A] 0,1 0,1 0,1 Spitzenstrom Logikversorgung [A] 0,8 0,8 0,8 Setriebs- und Umweltbedingungen 0,8 0,8 0,8 Et Überwachung Ja Ja Ja Stromüberwachung Ja Ja Ja Spannungsausfalldetektion Ja Ja Ja Schleppfehlerüberwachung Ja Ja Ja Softwareendlagenerkennung Ja Ja Ja Betriebstemperatur [°C] 0 +40 0 +40 0 +40 | Logikversorgung | | | |
| Spitzenstrom Logikversorgung [A] 0,8 0,8 0,8 0,8 0,8 O,8 O,8 O,8 O,8 O,8 O,8 O,8 O,8 O,8 O | Nennspannung Logikversorgung [V DC] | 24 +/- 10% | 24 +/- 10% | 24 +/- 10% |
| Betriebs- und Umweltbedingungen 2t Überwachung Ja Ja Ja Stromüberwachung Ja Ja Ja Spannungsausfalldetektion Ja Ja Ja Schleppfehlerüberwachung Ja Ja Ja Softwareendlagenerkennung Ja Ja Ja Betriebstemperatur [°C] 0 +40 0 +40 0 +40 | Nennstrom Logikversorgung [A] | 0,1 | 0,1 | 0,1 |
| Pt Überwachung Ja Ja Ja Ja Ja Ja Ja Spannungsausfalldetektion Ja Schleppfehlerüberwachung Ja Ja Ja Ja Ja Ja Ja Schleppfehlerüberwachung Ja Ja Ja Ja Ja Ja Sehriebstemperatur [°C] 0 +40 0 +40 | Spitzenstrom Logikversorgung [A] | 0,8 | 0,8 | 0,8 |
| Stromüberwachung Ja Ja Ja Spannungsausfalldetektion Ja Ja Ja Schleppfehlerüberwachung Ja Ja Ja Softwareendlagenerkennung Ja Ja Ja Setriebstemperatur [°C] 0 +40 0 +40 | Betriebs- und Umweltbedingungen | | | |
| Spannungsausfalldetektion Ja Ja Ja Ja Schleppfehlerüberwachung Ja Ja Ja Ja Softwareendlagenerkennung Ja Ja Ja Ja Setriebstemperatur [°C] 0 +40 0 0 +40 | l²t Überwachung | Ja | Ja | Ja |
| Schleppfehlerüberwachung Schleppfehlerüberwachung Ja Ja Ja Ja Ja Setriebstemperatur [°C] 0 +40 0 +40 | Stromüberwachung | Ja | Ja | Ja |
| Softwareendlagenerkennung Ja Ja Ja Betriebstemperatur [°C] 0 +40 0 +40 0 +40 | Spannungsausfalldetektion | Ja | Ja | Ja |
| Betriebstemperatur [°C] 0 +40 0 +40 0 +40 | Schleppfehlerüberwachung | Ja | Ja | Ja |
| | Softwareendlagenerkennung | Ja | Ja | Ja |
| Schutzart nach IEC 60529 IP54 IP54 IP54 | Betriebstemperatur [°C] | 0 +40 | 0 +40 | 0 +40 |
| | Schutzart nach IEC 60529 | IP54 | IP54 | IP54 |

