

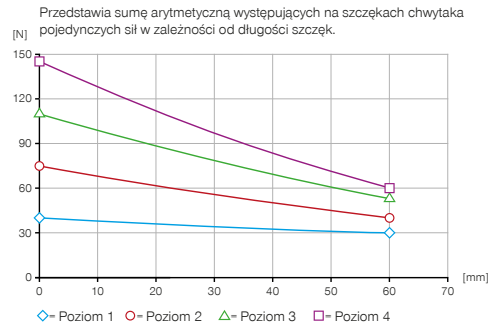
CHWYTAKI DWUSZCZĘKOWE RÓWNOLEGŁE

ROZMIAR GEP2006

► SPECYFIKACJE PRODUKTOWE



► Wykres sił chwytania



► Siły i momenty

Przedstawia statyczne siły i momenty, które mogą oddziaływać poza siłą chwytania.



Mr [Nm]	2.5
Mx [Nm]	2.5
My [Nm]	2
Fa [N]	140

► DANE TECHNICZNE

Nr katalogowy

Pasuje do typ robota	Universal Robots e-Series
Sterowanie	I/O
Wbudowana funkcja kontroli pozycji	analogowo 0 ... 10 V
Skok na szczękę [mm]	6
Zabezpieczenie siły chwytania	Mechaniczny
Czas sterowania [s]	0.03
Masa własna zamontowanej szczęki chwytnej maks. [kg]	0.05
Maks. długość szczęk chwytających [mm]	60
Dokładność powtarzania +/- [mm]	0.02
Temperatura robocza [°C]	5 ... +60
Napięcie [V]	24
Pobór prądu maks. [A]	1
Minimalna droga przy uruchamianiu na szczękę [mm]	0.5
Typ ochrony wg IEC 60529	IP40
Masa [kg]	0.19

► Dane techniczne

GEP2006IO-12-B-01

Universal Robots e-Series
I/O
analogowo 0 ... 10 V
6
Mechaniczny
0.03
0.05
60
0.02
5 ... +60
24
1
0.5
IP40
0.19

► DANE TECHNICZNE POZIOMÓW SIŁY CHWYTANIA

Nr katalogowy

Siła chwytająca [N]	40
Czas zamykania/czas otwierania [s]	0.21 / 0.21

► Poziom 1

GEP2006IO-12-B-01

40
0.21 / 0.21

Nr katalogowy

Siła chwytająca [N]	75
Czas zamykania/czas otwierania [s]	0.15 / 0.15

► Poziom 2

GEP2006IO-12-B-01

75
0.15 / 0.15

Nr katalogowy

Siła chwytająca [N]	110
Czas zamykania/czas otwierania [s]	0.12 / 0.12

► Poziom 3

GEP2006IO-12-B-01

110
0.12 / 0.12

Nr katalogowy

Siła chwytająca [N]	145
Czas zamykania/czas otwierania [s]	0.1 / 0.1

► Poziom 4

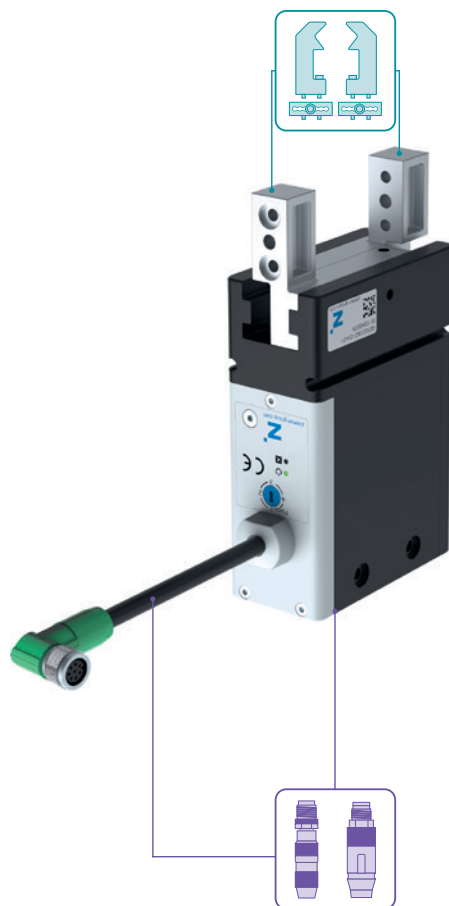
GEP2006IO-12-B-01

145
0.1 / 0.1

CHWYTAKI DWUSZCZĘKOWE RÓWNOLEGŁE

ROZMIAR GEP2006

► WYPOSAŻENIE



► W ZAKRESIE DOSTAWY



6 [kawalek]
Tuleja centrująca

354237

▶ ZALECANE WYPOSAŻENIE DO GEP2006IO-12-B-01



PRZYŁĄCZA/POZOSTAŁE



APR000017
Płytką pośrednicząca