

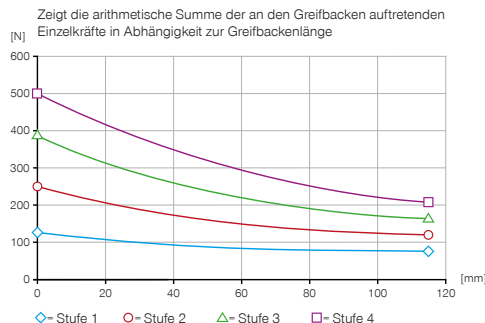
2-BACKEN-PARALLELGREIFER

BAUGRÖSSE GEP2016

► PRODUKTSPEZIFIKATIONEN



► Greifkraftdiagramm



► Kräfte und Momente

Zeigt statische Kräfte und Momente, die zusätzlich zur Greifkraft wirken können.



Mr [Nm]	28
Mx [Nm]	28
My [Nm]	20
Fa [N]	450

► TECHNISCHE DATEN

► Technische Daten

Bestell-Nr.	GEP2016IO-12-B-01
Passend für Robotertyp	Universal Robots e-Series / Fanuc CRX
Ansteuerung	I/O
Integrierte Positionsabfrage	analog 0 ... 10 V
Hub pro Backe [mm]	16
Greifkraftsicherung	mechanisch
Steuerzeit [s]	0,055
Eigengewicht montierte Greifbacke max. [kg]	0,21
Länge Greifbacken max. [mm]	120
Wiederholgenauigkeit +/- [mm]	0,02
Betriebstemperatur [°C]	5 ... +60
Spannung [V]	24
Stromaufnahme max. [A]	2
Mindestanfahrweg pro Backe [mm]	0,5
Reinraumklasse nach DIN EN ISO 14644-1	2
Zulassungen	CE / UKCA / LABS / REACH / RoHS
Schutzart nach IEC 60529	IP40
Gewicht [kg]	0,94

► TECHNISCHE DATEN DER KRAFTSTUFEN

► Stufe 1

Bestell-Nr.	GEP2016IO-12-B-01
Greifkraft [N]	125
Schließzeit / Öffnungszeit [s]	0,44 / 0,44

► Stufe 2

Bestell-Nr.	GEP2016IO-12-B-01
Greifkraft [N]	250
Schließzeit / Öffnungszeit [s]	0,39 / 0,39

► Stufe 3

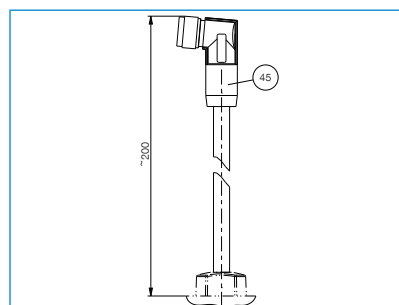
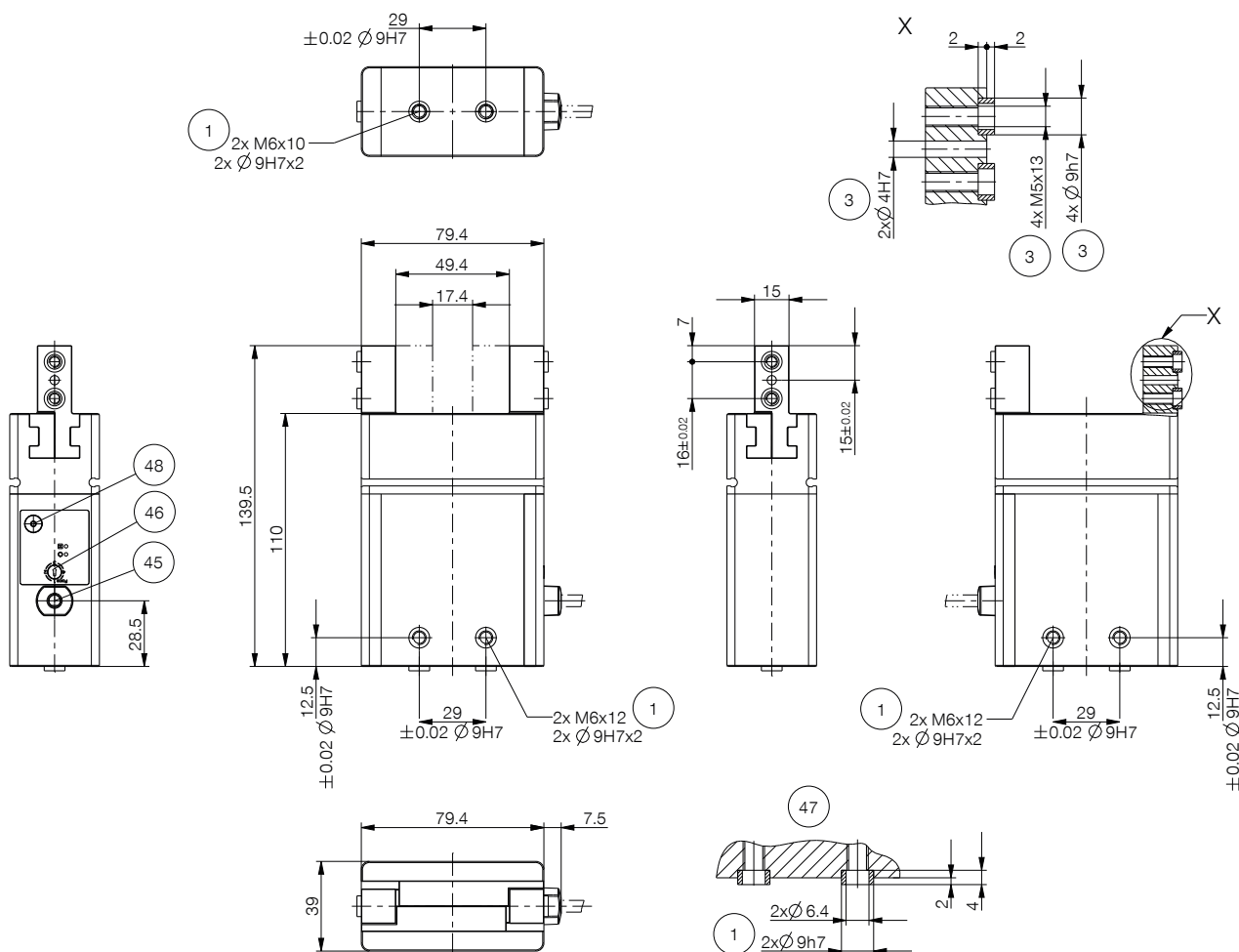
Bestell-Nr.	GEP2016IO-12-B-01
Greifkraft [N]	375
Schließzeit / Öffnungszeit [s]	0,35 / 0,35

► Stufe 4

Bestell-Nr.	GEP2016IO-12-B-01
Greifkraft [N]	500
Schließzeit / Öffnungszeit [s]	0,3 / 0,3

TECHNISCHE ZEICHNUNGEN

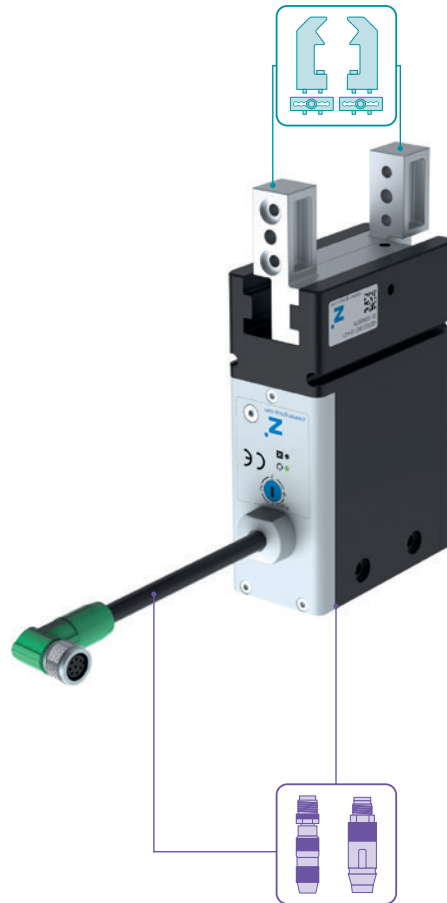
- ① Befestigung Greifer
- ③ Befestigung Greifbacke
- ⑥ Abfragenut Magnetfeldsensor
- ④5 Energieversorgung (M8, 8-polig)
- ④6 Einstellung Kraftstufe
- ④7 Befestigungsschnittstelle Greifer
- ④8 Notentriegelung



2-BACKEN-PARALLELGREIFER

BAUGRÖSSE GEP2016

► ZUBEHÖR



► IM LIEFERUMFANG ENTHALTEN



6 [Stück]
Zentrierhülse

343453

▶ ZUBEHÖREMPFEHLUNG GEP2016IO-12-B-01



ANSCHLÜSSE / SONSTIGES



APR000018
Adapterplatte