

PINZAS PARALELAS

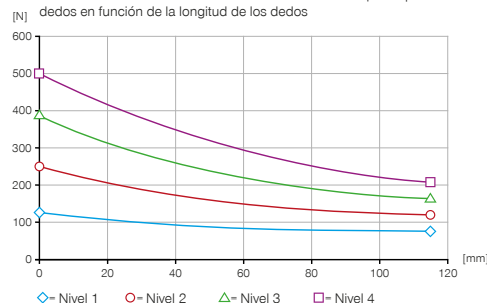
TAMAÑO CONSTRUCTIVO GEP2016

► ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO



► Gráfico de fuerzas

Muestra la suma aritmética de las fuerzas individuales que se producen en los dedos en función de la longitud de los dedos



► Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y pares estáticos que pueden influir adicionalmente en la fuerza de agarre.



Mr [Nm]	28
Mx [Nm]	28
My [Nm]	20
Fa [N]	450

► DATOS TÉCNICOS

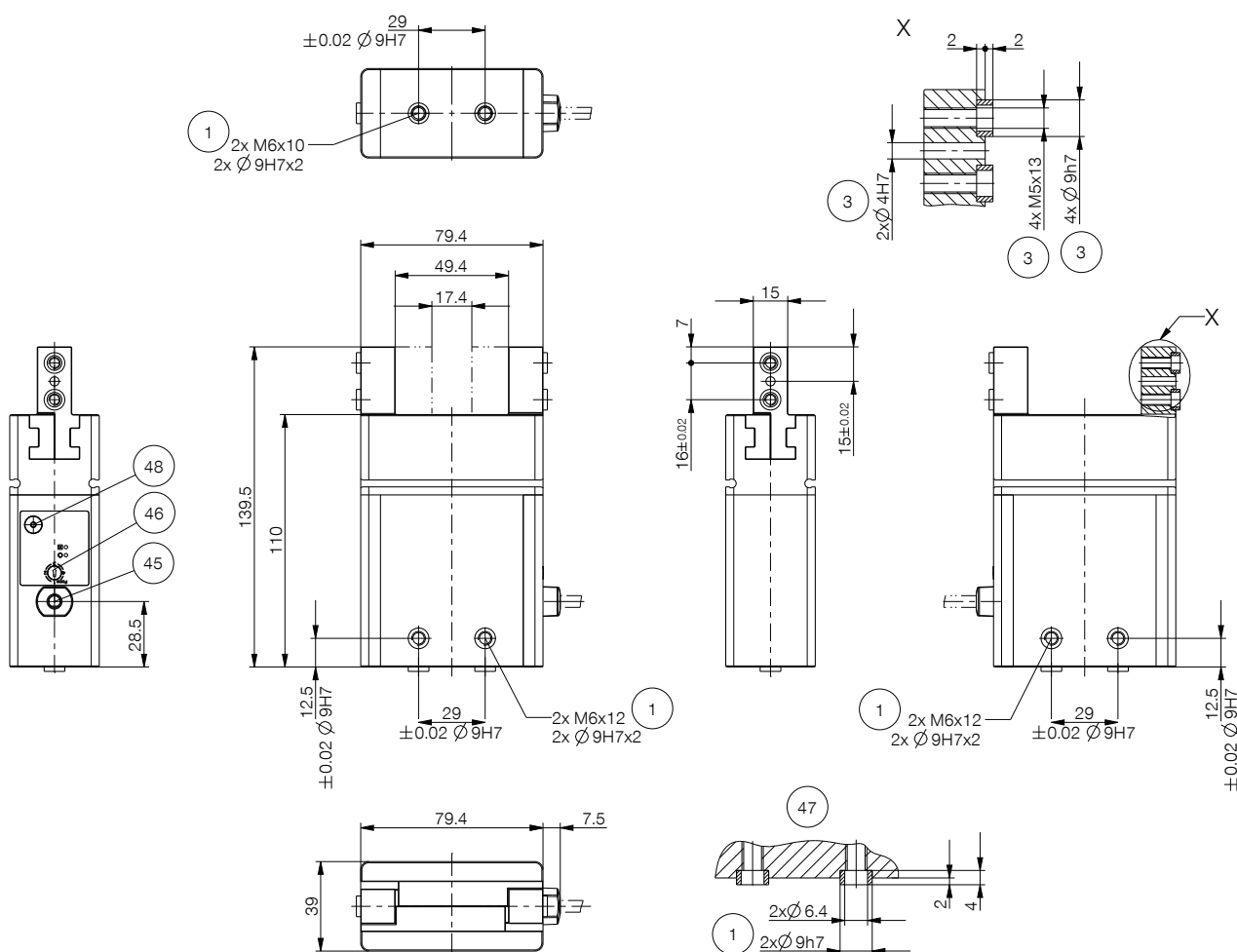
Referencia	Datos técnicos	
	GEP2016IO-12-B-01	GEP2016IO-12-B-04
Apropiado para tipo robot	Universal Robots e-Series / Fanuc CRX	Universal Robots
Accionamiento	I/O	I/O
Detección de posición analógica 0 ... 10 V	Sí	Sí
Carrera por mordaza [mm]	16	16
Autorretención	mecánica	mecánica
Sincronización [s]	0.055	0.055
Peso propio del dedo montado máx. [kg]	0.21	0.21
Longitud de los dedos máx. [mm]	120	120
Precisión de repetición +/- [mm]	0.02	0.02
Temperatura de servicio [°C]	5 ... +60	5 ... +60
Tensión [V]	24	24
Consumo de corriente max. [A]	2	2
Conexión	Hembra, M8, 8 polos	Macho, M8, 8 polos
Trayecto de arranque mínimo por mordaza [mm]	0.5	0.5
Clase de sala limpia según DIN EN ISO 14644-1	2	2
Homologaciones	CE / UKCA / LABS / REACH / RoHS	CE / UKCA / LABS / REACH / RoHS
Protección según IEC 60529	IP40	IP40
Peso [kg]	0.94	0.94

► DATOS TÉCNICOS DE LOS NIVELES DE FUERZA

Referencia	Nivel 1	
	GEP2016IO-12-B-01	GEP2016IO-12-B-04
Fuerza de agarre nivel 1 [N]	125	125
Tiempo de cierre/tiempo de apertura nivel 1 [s]	0.44 / 0.44	0.44 / 0.44
Referencia	Nivel 2	
	GEP2016IO-12-B-01	GEP2016IO-12-B-04
Fuerza de agarre nivel 2 [N]	250	250
Tiempo de cierre/tiempo de apertura nivel 2 [s]	0.39 / 0.39	0.39 / 0.39
Referencia	Nivel 3	
	GEP2016IO-12-B-01	GEP2016IO-12-B-04
Fuerza de agarre nivel 3 [N]	375	375
Tiempo de cierre/tiempo de apertura nivel 3 [s]	0.35 / 0.35	0.35 / 0.35
Referencia	Nivel 4	
	GEP2016IO-12-B-01	GEP2016IO-12-B-04
Fuerza de agarre nivel 4 [N]	500	500
Tiempo de cierre/tiempo de apertura nivel 4 [s]	0.30 / 0.30	0.30 / 0.30

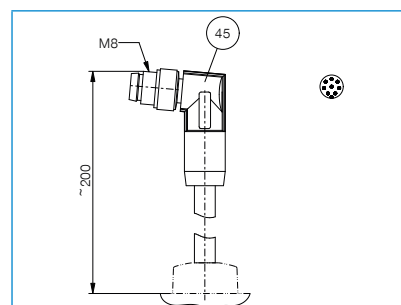
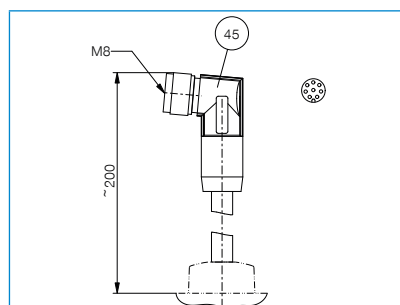
► DIBUJOS TÉCNICOS

- ① Fijación pinza
- ③ Sujeción dedo
- ⑥ Ranura para detectores magnéticos
- ④5 Abastecimiento de energía (M8, 8 polos)
- ④6 Ajuste del nivel de fuerza
- ④7 Interfaz de fijación de la pinza
- ④8 desbloqueo de emergencia



GEP2016IO-12-B-01

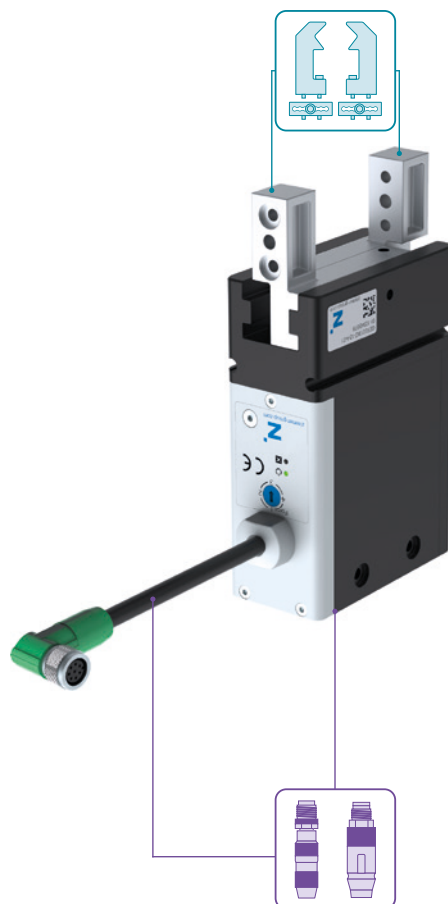
GEP2016IO-12-B-04



PINZAS PARALELAS

TAMAÑO CONSTRUCTIVO GEP2016

► ACCESORIOS



► INCLUIDO EN EL SUMINISTRO



6 [pieza]
Anillo de centrado

343453

▶ ACCESORIOS RECOMENDADOS



CONEXIONES/OTROS



APR000018

Placa adaptadora