

# CHWYTAKI DWUSZCZĘKOWE RÓWNOLEGŁE O DUŻYM SKOKU

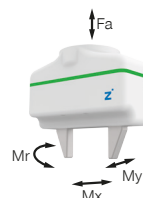
## HRC-01-072794

### ► SPECYFIKACJE PRODUKTOWE



#### ► Siły i momenty

Przedstawia statyczne siły i momenty, które mogą oddziaływać poza siłą chwytania.



|         |     |
|---------|-----|
| Mr [Nm] | 35  |
| Mx [Nm] | 35  |
| My [Nm] | 35  |
| Fa [N]  | 500 |

### ► DANE TECHNICZNE

| Nr katalogowy  | Dane techniczne          |
|--|--------------------------|
| Pasuje do typ robota                                     | Yaskawa HC10 / HC10 DT** |
| Projektowanie HRC zgodnie z ISO/TS 15066                 | Tak                      |
| Formularz HRC  | współpracować            |
| Zintegrowane szczęki ochronne                            | Tak                      |
| Wyprowadzenie kabla                                      | wewnętrzne               |
| Funkcja bezpieczeństwa                                   | STO                      |
| Rodzaj napędu  | elektryczne              |
| Sterowanie   | IO-Link                  |
| Skok na szczękę [mm]                                     | 60                       |
| Skok na szczękę, regulowany [mm]                         | 60                       |
| Zabezpieczenie siły chwytania                            | Tak                      |
| Maks. siła chwytania [N]                                 | 120                      |
| Siła chwytania zgodnie z normą ISO/TS 15066 [N]*         | <140                     |
| Czas sterowania [s]                                      | 0.1                      |
| Dopuszczalna masa na jedną szczękę chwytającą maks. [kg] | 0.3                      |
| Prędkość przejazdu w trybie siłowym maks. [mm/s]         | 60                       |
| prędkość przejazdu w trybie pozycjonującym maks. [mm/s]  | 60                       |
| Dokładność powtarzania +/- [mm]                          | 0.05                     |
| Temperatura robocza min. [°C]                            | 5                        |
| Temperatura robocza maks. [°C]                           | +50                      |
| Typ ochrony wg IEC 60529                                 | IP40                     |
| Masa [kg]  | 2                        |

\*Wartość obliczona zgodnie z parametrami opisanymi w normie ISO/TS 15066 przy użyciu siłomierza certyfikowanego przez DGUV.

\*\* Wymagane płyty pośredniczące dla HC10: APR000026 + APR000027 / Wymagane płyty pośredniczące dla HC10 DT: APR000027

Więcej informacji można znaleźć w naszej broszurze dotyczącej robota Yaskawa.

► RYSUNKI TECHNICZNE

