

2指长行程平行抓手

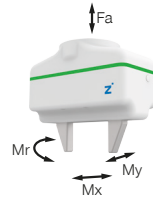
尺寸型号

▶ 产品规格



▶ 力和力矩

显示除夹持力外可能作用的静力和力矩。



Mr [Nm]	35
Mx [Nm]	35
My [Nm]	35
Fa [N]	500

▶ 技术数据

订购编号	HRC-01-072830
适用于机器人类型	UR10
HRC设计符合ISO/TS 15066	是
HRC形式	协作
内置安全钳口	是
电缆管理	外部
安全功能	STO
驱动类型	电动
通讯方式	IO-Link
单边行程 [mm]	60
单边行程,可调节 [mm]	60
夹持力保持	是
夹持力 最大 [N]	120
符合 ISO/TS 15066 要求的夹持力 [N]*	<140
控制时间 [s]	0.1
每指最大重量 [kg]	0.3
在“力模式”上最大手指速度 [mm/s]	60
在“位置模式”上最大手指速度 [mm/s]	60
重复定位精度 +/- [mm]	0.05
最低操作温度 [°C]	5
最高操作温度 [°C]	+50
根据IEC 60529标准安全保护	IP40
重量 [kg]	1.8

*根据 ISO/TS 15066 描述的参数并利用 DGUV 认证的测力计确定的值

▶ 技术图纸

