

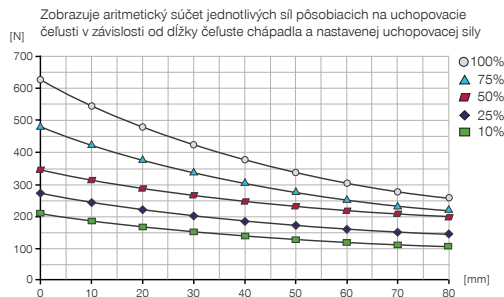
# 2 - ČELUŠŤOVÉ PARALELNÉ CHÁPADLÁ S VEĽKÝM ZDVIHOM

## HRC-01-102270

### ► ŠPECIFIKÁCIE PRODUKTOV

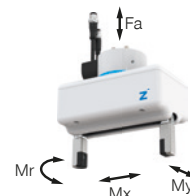


#### ► Diagram uchopovacej sily



#### ► Sily a momenty

Zobrazuje statické sily a momenty, ktoré môžu pôsobiť okrem uchopovacej sily.



Mr [Nm]	25
Mx [Nm]	25
My [Nm]	25
Fa [N]	500

### ► TECHNICKÉ ÚDAJE

Objednávacie č.	HRC-01-102270
Vhodné pre typ robot	ISO TK 50**
Konštrukcia MRK podľa ISO/TS 15066	Áno
HRC forma	kooperatívne
Vedenie káblov	vonkajšie
Bezpečnostné funkcie	STO
Typ pohonu	elektrické
Pripájanie	IO-Link
Integrované snímanie polohy	cez procesné údaje
Zdvih na čelust' [mm]	40
Rozšírený Zdvih Na Čelust', Nastaviteľné Min. [mm]	40
Samozvernosť	mechanická
Uchopovacia sila min. [N]	120
Menovitá uchopovacia sila [N]	620
Uchopovacia sila podľa normy ISO/TS 15066 [N]*	>140
Čas riadenia [s]	0,1
Vlastná hmotnosť namontovanej čeluste chápadla max. [kg]	0,3
Max. dĺžka uchopovacej čelusti [mm]	80
Rýchlosť pojazdu silovej prevádzky max. [mm/s]	50
Rýchlosť pojazdu prevádzky pri polohovaní max. [mm/s]	60
Opakovacia presnosť +/- [mm]	0,05
Prevádzková teplota [°C]	5 ... +50
Napätie [V]	24
Odber prúdu max. [A]	7,5
Minimálna dráha rozbehu čeluste [mm]	3
Druh krytia potiem IEC 60529	IP40
Hmotnosť [kg]	1,6

\*Hodnota, ktorá je stanovená podľa parametrov uvedených v norme ISO/TS 15066 pomocou certifikovaného prístroja na meranie sily od spolku DGUV

\*\*Mechanické pripojenie kompatibilné so všetkými robotmi s prírubou ISO PCD 50 mm. Elektrické pripojenie prostredníctvom štandardnej zásuvky IO-Link M12-5.

## TECHNICKÉ NÁKRESY

