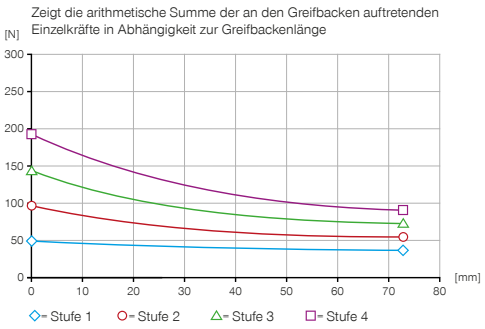
# 2-BACKEN-PARALLELGREIFER
## HRC-03-125035

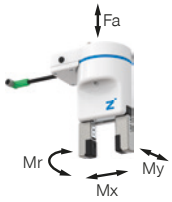
## ▶ PRODUKTSPEZIFIKATIONEN

### ▶ Greifkraftdiagramm




### ▶ Kräfte und Momente

Zeigt statische Kräfte und Momente, die zusätzlich zur Greifkraft wirken können.




| | |
|---|---|
| Mr [Nm] | 7 |
| Mx [Nm] | 7 |
| My [Nm] | 5,5 |
| Fa [N] | 200 |

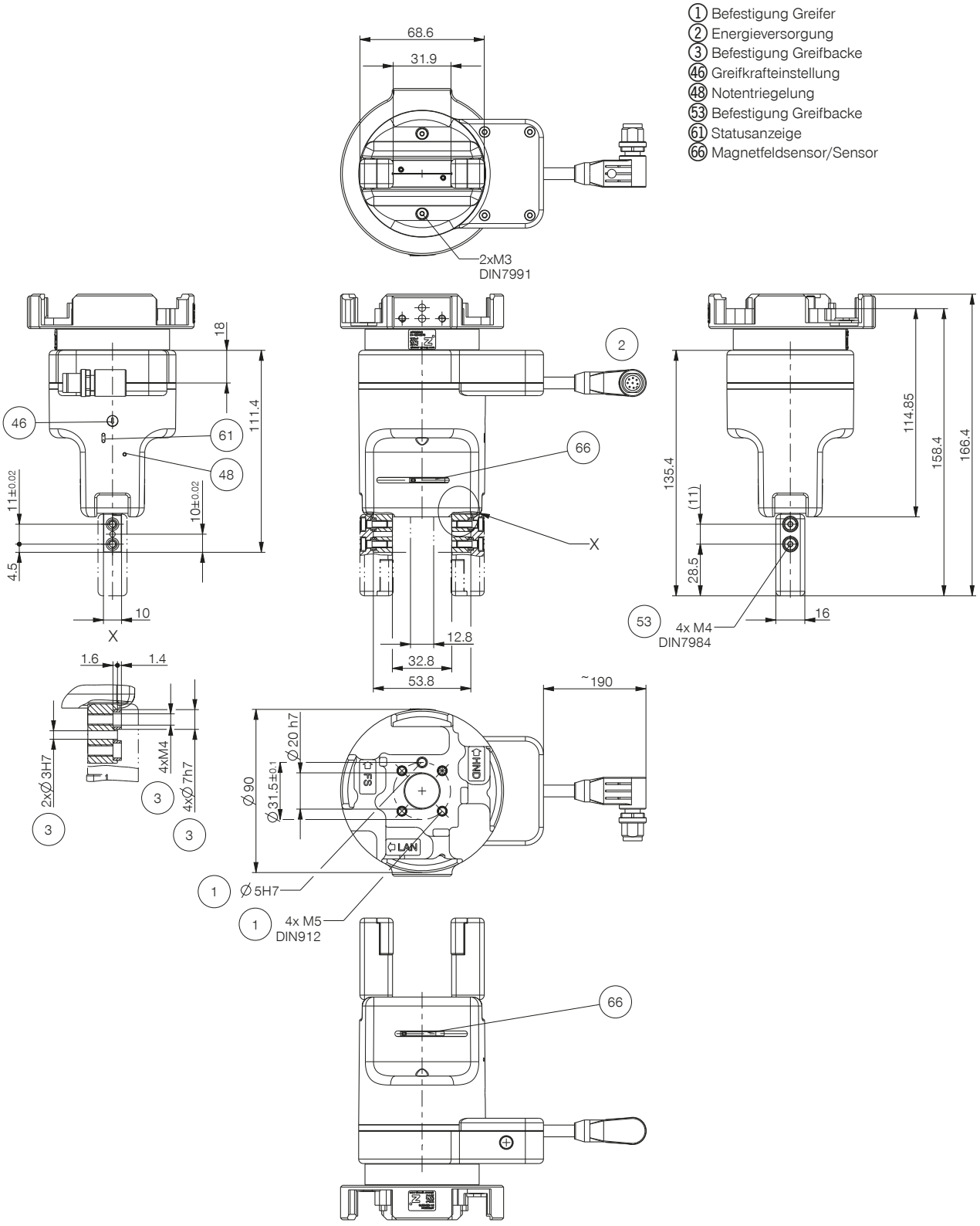
## ▶ TECHNISCHE DATEN

| Bestell-Nr. | HRC-03-125035 |
|---|---|
| Passend für Robotertyp | Mitsubishi Assista |
| MRK-Design nach ISO/TS 15066 | Ja |
| MRK-Form | kollaborativ |
| Kabelführung | intern |
| Antriebsart | elektrisch |
| Ansteuerung | I/O |
| Integrierte Positionsabfrage | digital |
| Schaltausgang | PNP |
| Hub pro Backe [mm] | 10 |
| Selbsthemmung | mechanisch |
| Greifkraft beim Schließen (einstellbar) max. [N] | 190 |
| Greifkraft beim Öffnen (einstellbar) max. [N] | 190 |
| Greifkraft nach ISO/TS 15066 [N]* | <140 |
| Schließzeit [s] | 0,19 |
| Öffnungszeit [s] | 0,19 |
| Steuerzeit [s] | 0,03 |
| Eigengewicht montierte Greifbacke max. [kg] | 0,1 |
| Länge Greifbacken max. [mm] | 80 |
| Wiederholgenauigkeit +/- [mm] | 0,05 |
| Betriebstemperatur [°C] | 5 ... +50 |
| Spannung [V] | 24 |
| Stromaufnahme max. [A] | 1 |
| Mindestanfahrweg pro Backe [mm] | 0,5 |
| Schutzart nach IEC 60529 | IP40 |
| Gewicht [kg] | 0,94 |

*Wert nach den in der ISO/TS 15066 beschriebenen Parametern mit zertifiziertem Kraftmessgerät von der DGUV ermittelt

## ▶ IM LIEFERUMFANG ENTHALTEN

Adapterplatte
**APR000043**

Adapterplatte
**APR000044**

## ▶ TECHNISCHE ZEICHNUNGEN