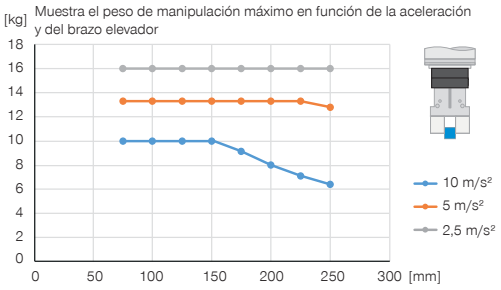
MATCH - MÓDULO ROBOT
LWR50F-13-05-A

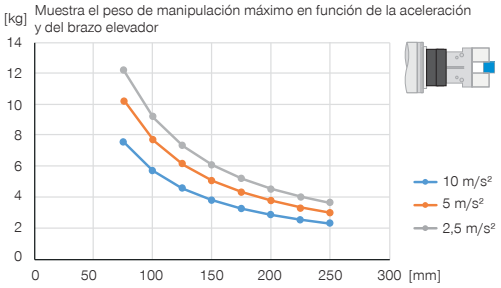
▶ ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO

MATCH

▶ Diseño vertical con fuerza de agarre centrada

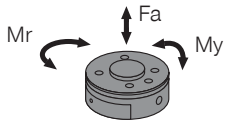


▶ Diseño horizontal con fuerza de agarre centrada



▶ Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y momentos estáticos



Mr [Nm]	20
My [Nm]	40
Fa [N]	500

▶ ACCESORIOS RECOMENDADOS

COMPONENTES DE AGARRE

LWR50L-02-00001-A
Match - Pinzas

LWR50L-03-00001-A
Match - Pinzas

LWR50L-22-00001-A
Match - Pinzas

LWR50L-23-00002-A
Match - Pinzas

CONEXIONES/OTROS

CSTE01483
Cable de conexión recto de 5 m - toma M12

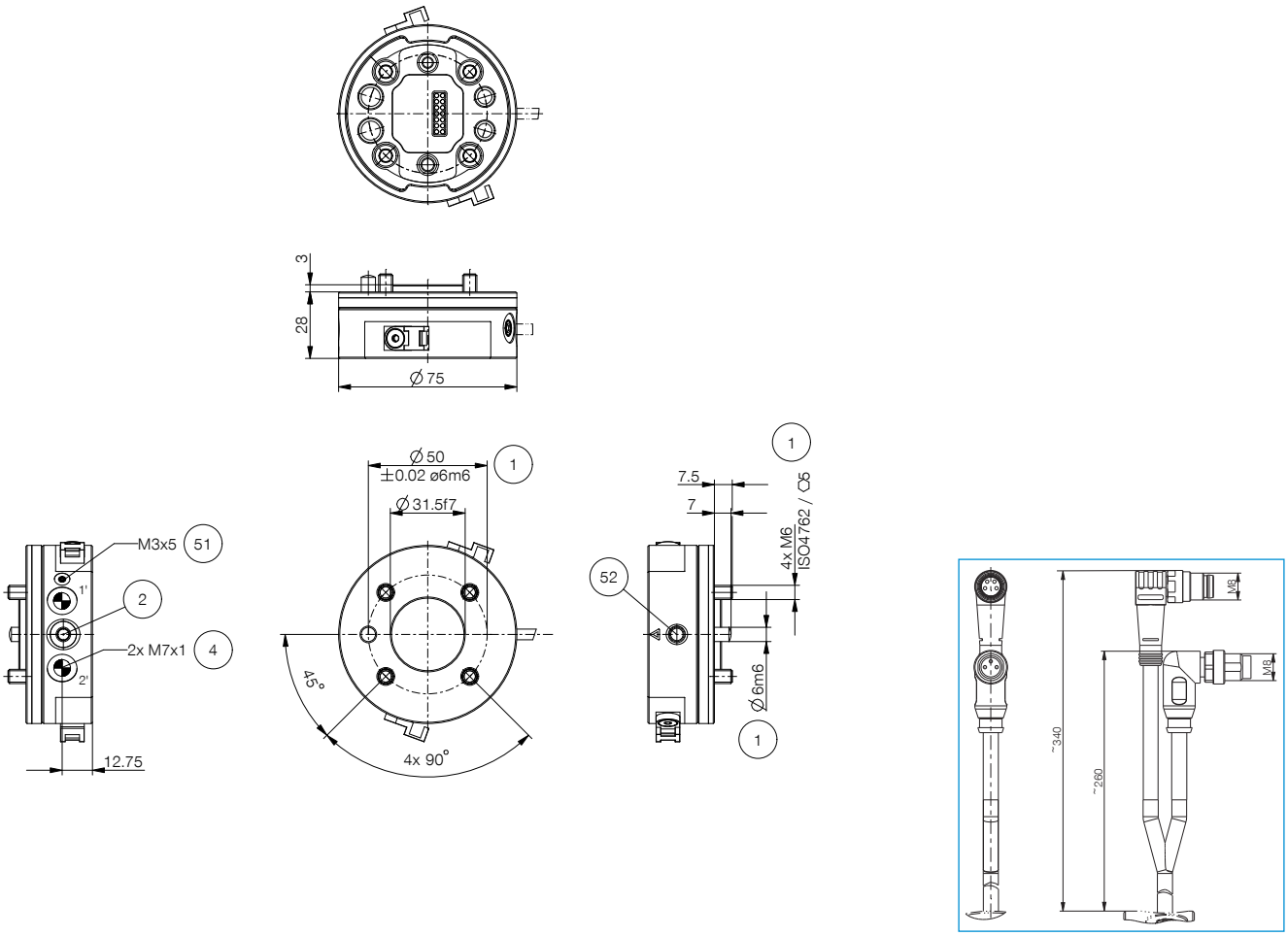
KAG500IL
Cable conector recto 5 m - macho, hembra M12

SCM-C-05-00-A
Smart Communication Module

WVM7
Racores angulares

ZUB123084
Alivio de la tensión

▶ Datos técnicos

Referencia	LWR50F-13-05-A
Apropiado para tipo robot	ABB CRB 15000 GoFa
Accionamiento	IO-Link
Brida de conexión según EN ISO 9409-1	TK 50
Peso de manipulación máx. [kg]	25
Conexión	Macho, M8, 3 polos
Conexión 2	Macho, M8, 4 polos
Carrera de enclavamiento [mm]	1
Pasos eléctricos	integrada
Alimentacíon neumática	integrada
Fuerza de apriete [N]	50
Fuerza de desacople [N]	0
Precisión de repetición en X, Y [mm]	0.05
Precisión de repetición en Z [mm]	0.05
Desplazamiento al acoplar máx. en X,Y [mm]	1.0
Temperatura de servicio [°C]	5 ... +60
Vida útil en ciclos	100000
Protección según IEC 60529	IP40
Peso [kg]	0.35

① Sujeción (lado robot)
② Abastecimiento de energía
④ paso de aire
⑤1 puesta a tierra
⑤2 Connect-LED/Freedrive (específico para robots)