

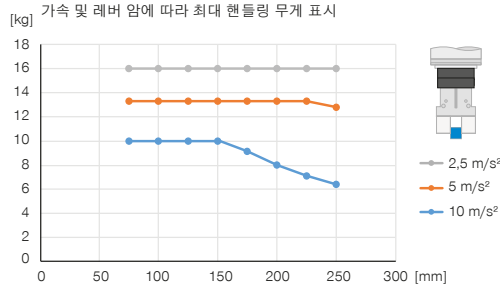
# MATCH - 로봇 모듈

## LWR50F-14-05-A

### ▶ 제품 규격

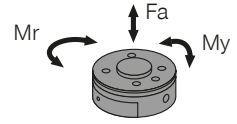


#### ▶ 중앙 유지력이 있는 수직 구조



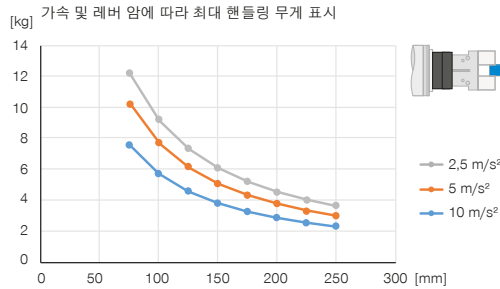
#### ▶ 힘 및 모멘트

정적 힘 및 모멘트 보임



Mr [Nm]	20
My [Nm]	40
Fa [N]	500

#### ▶ 중앙 유지력이 있는 수평 구조



### ▶ 부품 권장

#### 그리퍼 부품

	<b>LWR50L-02-00001-A</b> MATCH - 그리퍼
	<b>LWR50L-03-00001-A</b> MATCH - 그리퍼
	<b>LWR50L-22-00001-A</b> MATCH - 그리퍼
	<b>LWR50L-23-00002-A</b> MATCH - 그리퍼

#### 연결/기타

	<b>KAG500IL</b> 직선형 플러그인 커넥터, 5 m - 플러그,소켓 M12
	<b>SCM-C-05-10-A</b> Smart Communication Module
	<b>WVM7</b> 각선회나사 체결부
	<b>ZUB123084</b> 스트레인 릴리프

주문번호	기술 데이터
로봇 유형에 적합	ABB CRB 1100 SWIFTI
제어	IO-Link
EN ISO 9409-1 기준 연결 플랜지	TK 31.5
최대 취급 중량 [kg]	25
연결 케이블	플러그, M12, 12극
잠금 스트로크 [mm]	1
전기 에너지 전달	통합
공압 에너지 전달	통합
조임력 [N]	50
해제력 [N]	0
X, Y 반복정밀도 [mm]	0.05
Z 반복정밀도 [mm]	0.05
최대로 X, Y에서 커플링시 축오프셋 [mm]	1.0
작동 온도 [°C]	5 ... +60
주기의 수명	100,000
IEC 60529 준거 보호방식	IP40
무게 [kg]	0.45

