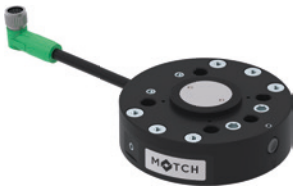
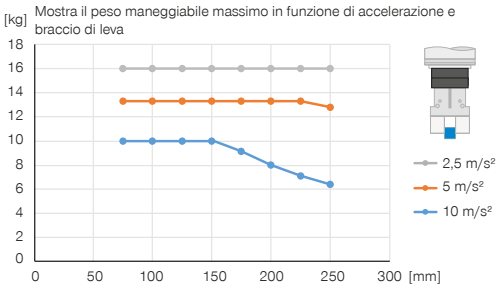
MATCH - MODULO ROBOT
LWR50F-17-01-A

▶ SPECIFICHE PRODOTTO



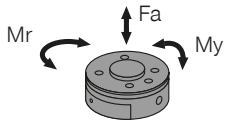
MATCH

▶ Montaggio verticale con forza di tenuta centrata



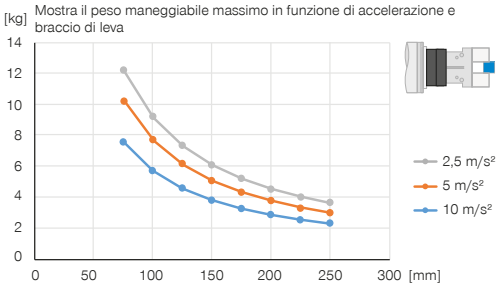
▶ Forze e momenti

Mostra le forze e i momenti statici



Mr [Nm]	20
My [Nm]	40
Fa [N]	500

▶ Montaggio orizzontale con forza di tenuta centrata



▶ ACCESSORI CONSIGLIATI

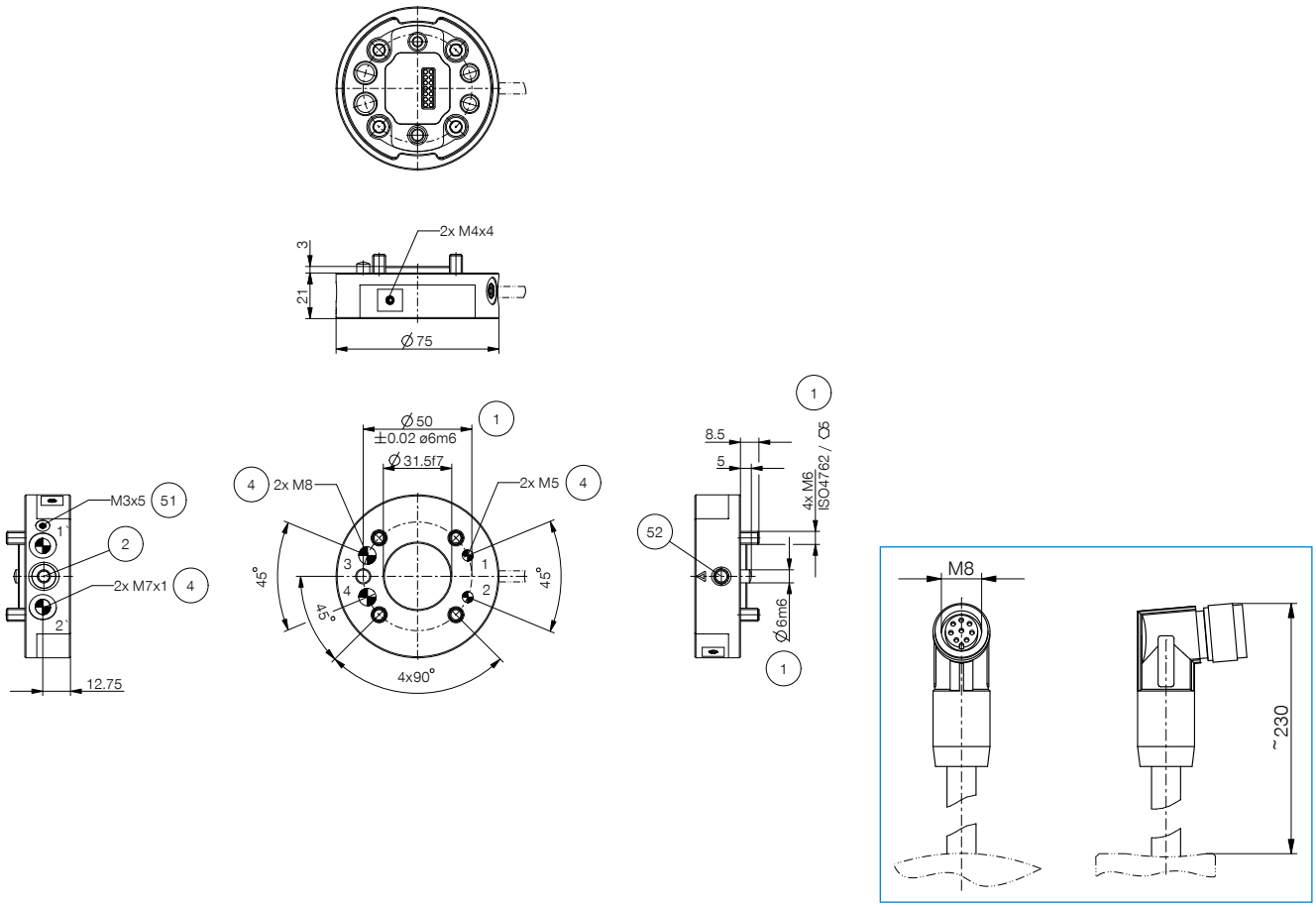
COMPONENTI DI PRESA

LWR50L-03-00003-A
MATCH - Pinze

COLLEGAMENTI/ALTRO

WVM7
Raccordo filettato angolare

ZUB123084
Rilievo della tensione

	► Dati tecnici
Numero d'ordine	**LWR50F-17-01-A**
Adatto per tipo di robot	Yaskawa HC P-Version
Comando	I/O digitale
Logica IO	PNP
Flangia di collegamento secondo EN ISO 9409-1	TK 50
Peso maneggiabile max. [kg]	25
Cavo di collegamento	Presa, M8, a 8 poli
Corsa di serraggio [mm]	1
Alimentazione elettrica	integrato
Alimentazione pneumatica	integrato
Forza di serraggio [N]	50
Forza di distacco [N]	0
Ripetibilità nell'asse X e Y [mm]	0.05
Ripetibilità nell'asse Z [mm]	0.05
Disassamento massimo durante l'accoppiamento in X,Y [mm]	1.0
Temperatura di esercizio [°C]	5 ... +60
Vita di servizio in cicli	100000
Grado di protezione secondo IEC 60529	IP40
Peso [kg]	0.29

① Fissaggio (lato robot)
② Alimentazione di energia
④ passaggio aria
⑤1 messa a terra
⑤2 Connect-LED/Freedrive (specifico per i robot)