

# PINZAS PARALELAS DE GRAN RECORRIDO

## LWR50L-21-00002-A

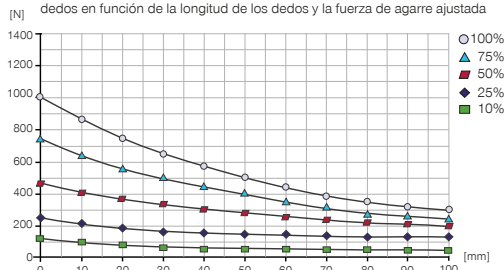
### ► ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO



**MATCH**

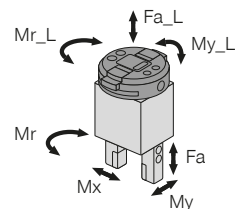
#### ► Gráfico de fuerzas

Muestra la suma aritmética de las fuerzas individuales que se producen en los dedos en función de la longitud de los dedos y la fuerza de agarre ajustada



#### ► Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y momentos estáticos



|           |     |         |     |
|-----------|-----|---------|-----|
| Mr_L [Nm] | 20  | Mr [Nm] | 35  |
| My_L [Nm] | 40  | Mx [Nm] | 35  |
| Fa_L [N]  | 500 | My [Nm] | 35  |
|           |     | Fa [N]  | 500 |

#### ► Datos técnicos

**LWR50L-21-00002-A**

#### Referencia

#### Datos generales

|                              |           |
|------------------------------|-----------|
| Accionamiento                | IO-Link   |
| Temperatura de servicio [°C] | 5 ... +50 |
| Protección según IEC 60529   | IP40      |
| Peso [kg]                    | 1.3       |

#### Datos específicos del cambiador de herramientas

|  |           |
|--|-----------|
| Pasos eléctricos                           | integrada |
| Carrera de enclavamiento [mm]              | 1         |
| Precisión de repetición en X, Y [mm]       | 0.05      |
| Precisión de repetición en Z [mm]          | 0.05      |
| Fuerza de apriete [N]                      | 50        |
| Fuerza de desacople [N]                    | 0         |
| Desplazamiento al acoplar máx. en X,Y [mm] | 1.0       |

#### Datos específicos de la pinza

|  |                         |
|--|-------------------------|
| Apto para la serie                                 | LWR50F-xx-03/04/05      |
| Gestión de cables                                  | externa                 |
| Tipo de unidad                                     | eléctricas              |
| Accionamiento                                      | Motor sin escobillas DC |
| Detección de la posición                           | integrada               |
| Detección de la posición mediante datos de proceso | Sí                      |
| Carrera por mordaza, regulable [mm]                | 60                      |
| Fuerza de agarre mín. [N]                          | 100                     |
| Fuerza de agarre nominal [N]                       | 1000                    |
| Sincronización [s]                                 | 0.1                     |
| Peso propio del dedo montado máx. [kg]             | 0.3                     |
| Longitud de los dedos máx. [mm]                    | 100                     |
| Velocidad máx. en modo posición [mm/s]             | 60                      |
| Precisión de repetición +/- [mm]                   | 0.02                    |
| Tensión [V]  | 24                      |
| Consumo de corriente max. [A]                      | 5                       |
| Trayecto de arranque mínimo por mordaza [mm]       | 3                       |

## ▶ ACCESORIOS RECOMENDADOS



### CONEXIONES/OTROS

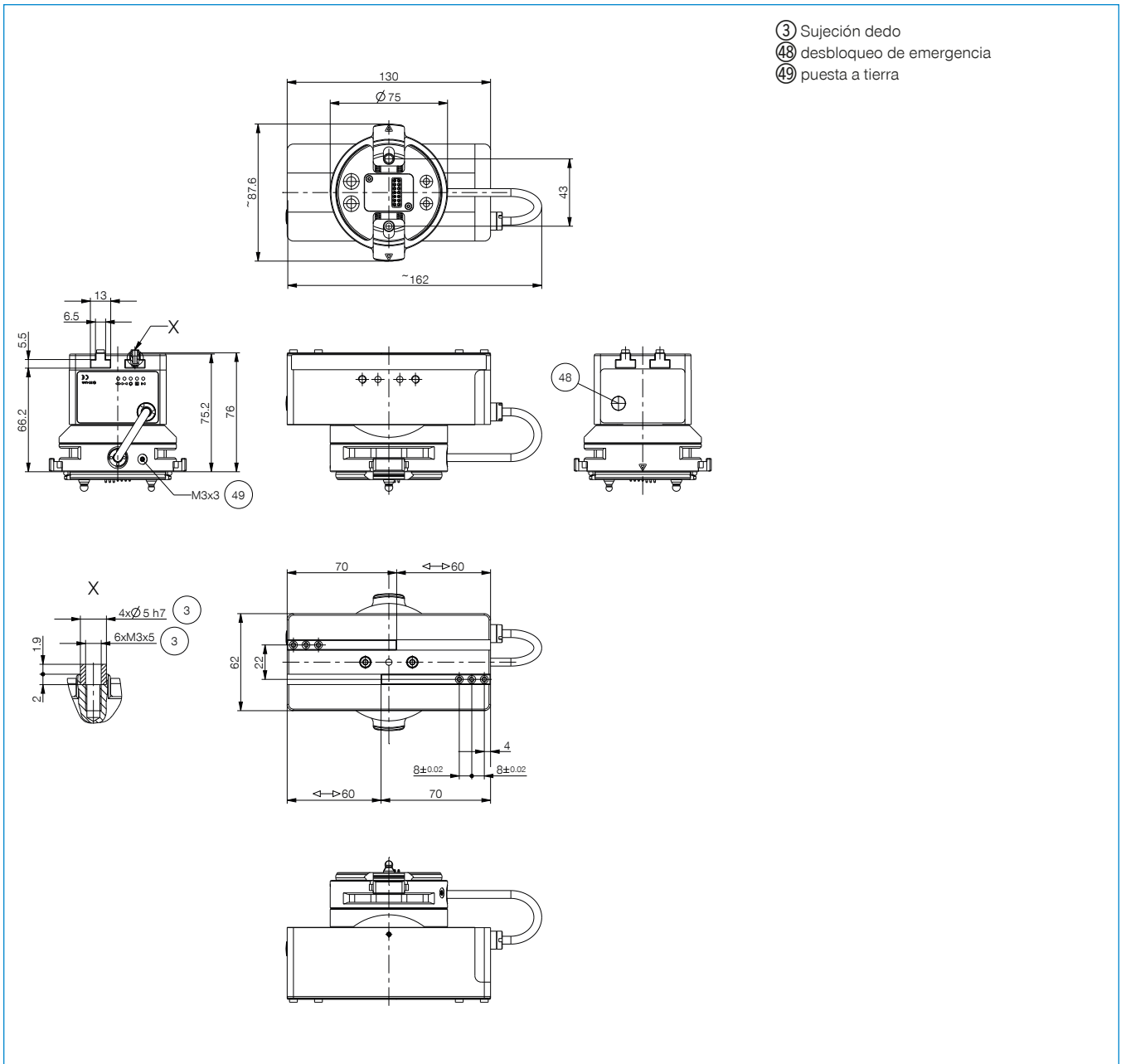


**ALWR1-50-A**  
MATCH - Estación de reposo

## ▶ ACCESORIOS RECOMENDADOS ESTACIÓN DE REPOSO



**NJ5-E2SK-01**  
Detector inductivo cable 0,3 m - Conector M8



- ③ Sujeción dedo
- ④⑧ desbloqueo de emergencia
- ④⑨ puesta a tierra

