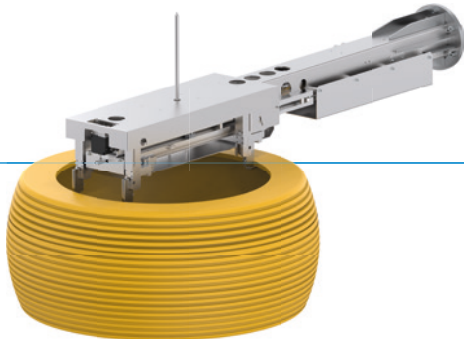


PINCE EXPANSIBLE POUR LOGEMENT RICK-RACK SÉRIE WTR2000

▶ AVANTAGES PRODUIT



- ▶ Pince à pneus dynamique, solide et robuste, prête à être montée, pour la palettisation
- ▶ La pince légère et modulaire éprouvée pour l'industrie vous apporte flexibilité et simplicité d'utilisation
- ▶ Une adhérence sûre et équilibrée réduit le risque de déformation des pneus
- ▶ Arrangement de capteurs pour détecter la présence de pneus
- ▶ Prise en charge d'une vaste plage de diamètres de pneus
- ▶ Les parties en contact avec les pièces à usiner sont en acier inoxydable

▶ CARACTÉRISTIQUES DE LA SÉRIE



Entraînement servomoteur AC



Préhension interne



Mors de préhension synchronisés

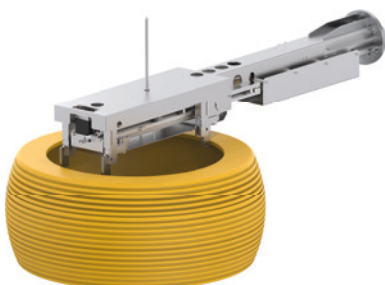
▶ DÉFI ET SOLUTION

- ▶ Système modulaire pour portique et robot avec solution prête-à-monter simple d'utilisation
- ▶ Hautes dynamique et vitesse de rotation grâce au mécanisme de préhension de pneus commandé par servomoteur
- ▶ Utilisation adaptée dans les environnements corrosifs et humides grâce aux composants en acier inoxydable et revêtus
- ▶ Sécurité avancée avec protection de la force de préhension via la vis filetée
- ▶ Maintenance facilitée grâce aux pièces faciles à remplacer
- ▶ Légèreté et disponibilité : le choix économique pour les intégrateurs de systèmes
- ▶ Faible CTO pour les utilisateurs finaux grâce à la conception à haute disponibilité, à bas coût et éprouvée

▶ VARIANTES

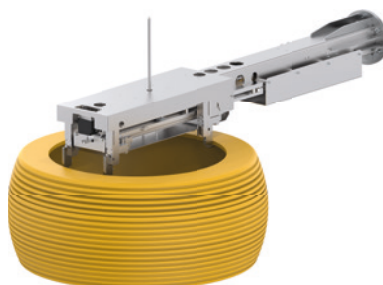
WTR2000-165184-A

Pince à pneus pour pneus
finis
Deux-roues



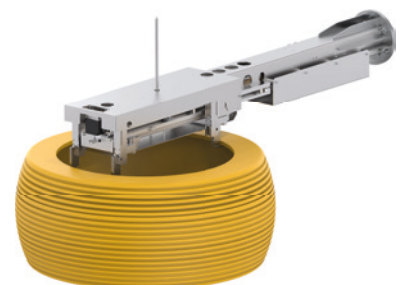
WTR2000-161711-A

Pince à pneus pour pneus
finis
Pneus PCR

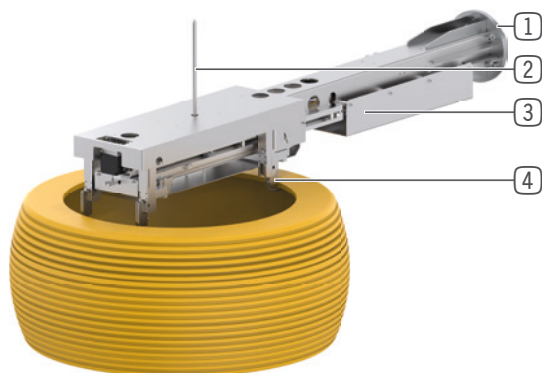


WTR2000-165185-A

Pince à pneus pour pneus
finis
Pneus TBR



► DÉTAIL DES AVANTAGES



- ① **Bride de connexion au robot**
- ② **Arbre de référencement**
- ③ **Glissière commandée**
 - AC-Servomotor
 - pour l'ajustement de la largeur
- ④ **Mors de préhension**
 - en acier nitruré
 - pneumatique
 - principe de la genouillère

► CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES

N° de commande	WTR2000-165184-A	WTR2000-161711-A	WTR2000-165185-A
Type d'entraînement *	électrique	électrique	électrique
Fourni	Boîte de vitesses	Boîte de vitesses	Boîte de vitesses
Connexion	équilibreur, grue, portail, robot	équilibreur, grue, portail, robot	équilibreur, grue, portail, robot
Principe de manipulation	Préhension	Préhension	Préhension
Mode de déplacement du préhenseur	tous les degrés de liberté	tous les degrés de liberté	tous les degrés de liberté
Type de préhension	Fermeture géométrique	Fermeture géométrique	Fermeture géométrique
Concept de préhension	Préhension interne	Préhension interne	Préhension interne
Points de préhension	Diamètre intérieur	Diamètre intérieur	Diamètre intérieur
Mors de préhension synchronisés	Oui	Oui	Oui
Course par mors [mm]	200	210	180
Pièce à usiner	Deux-roues	Pneus PCR	Pneus TBR
Disposition des pièces	Échantillon	Échantillon	Échantillon
Nombre de pièces dans le préhenseur	1	1	1
Interface avec la pièce à usiner	Mâchoire en acier	Hacher	Hacher
Diamètre intérieur min. ["]	9	12	18
Diamètre intérieur max. ["]	19	27	28
Hauteur de la pièce [mm]	260.0	400.0	460.0
Rassembler les pièces	une direction	une direction	une direction
Poids de la pièce à usiner max. [kg]	18	45	100
Homologations	LABS / REACH / RoHS	LABS / REACH / RoHS	LABS / REACH / RoHS

*Notez : le moteur, l'entraînement et les capteurs ne sont pas inclus dans la livraison et peuvent être commandés séparément. Pour d'autres moteurs, contactez l'équipe des ventes de Zimmer Group.